

專利名稱	國別	申請號	證書號	申請日	取證日	專利有效期限(起)	專利有效期限(迄)
IMPEDANCE-TO-DIGITAL CONVERTER, IMPEDANCE-TO-DIGITAL CONVERTING DEVICE, AND METHOD FOR ADJUSTMENT OF IMPEDANCE-TO-DIGITAL CONVERTING DEVICE	美國	15/259,187	US 9,716,498 B2	2016-09-08	2017-07-25	2017-07-25	2036-09-08
UNMANNED AERIAL VEHICLE AND METHOD USING THE SAME	美國	16/027,279	US 10,850,842 B2	2018-07-04	2020-12-01	2020-12-01	2039-08-08
建築資訊模型與數值地形模型之整合系統及其整合方法	台灣	107141046	I 681365	2018-11-19	2020-01-01	2020-01-01	2038-11-18
預測系統可靠度之方法與裝置	台灣	110132493	I773507	2021-09-01	2022-08-01	2022-08-01	2041-08-31
工具機循環量測調機方法	台灣	110129167	I774504	2021-08-06	2022-08-11	2022-08-11	2041-08-05
BALLBAR TESTING TUNE-UP METHOD FOR MACHINE TOOL	美國	17/451,924	US 12,216,446 B2	2021-10-22	2025-02-04	2021-10-22	2043-05-02
具有散熱性的功率電晶體的製作方法	台灣	112125877	I831713	2021-10-21	2024-02-01	2024-02-01	2041-10-20
具有散熱性的功率電晶體	台灣	110139114	I825498	2021-10-21	2023-12-11	2023-12-11	2041-10-20
智能車輛無線充電系統及其方法	台灣	110136874	I827983	2021-10-04	2024-01-01	2024-01-01	2041-10-03
路徑規劃方法及其系統	台灣	110142540	I805077	2021-11-16	2023-06-11	2023-06-11	2041-11-15
PATH PLANNING METHOD AND SYSTEM USING THE SAME	美國	17/584,879	US 12,039,788 B2	2022-01-26	2024-07-16	2024-07-16	2043-02-27
一種以壓脈帶測量肱動脈脈波震盪訊號以估算中央動脈血壓的測量裝置及其方法	台灣-NYMU	096147043	I409051	2007-12-10	2013-09-21	2013-09-21	2027-12-09
カフ圧力の振動波形の解析技術を利用した遠位動脈血圧の計算の改良(利用壓脈帶壓力振盪波型分析技術改良遠端動脈血圧估計)	日本-NYMU	JP2008-054985	特許 4980957	2008-03-05	2012-04-27	2012-04-27	2028-03-04
利用壓脈帶壓力振盪波型分析技術改良遠端動脈血圧估計	美國-NYMU	12/132,826	US 8,568,440 B2	2008-06-04	2013-10-29	2013-10-29	2031-08-04
施工預算書、資訊化模型及施工項目數量之產生方法	台灣	103100106	I505218	2014-01-02	2015-10-21	2015-10-21	2034-01-01
六角柱體微型感測探針及其製法	台灣	103128924	I584779	2014-08-22	2017-06-01	2017-06-01	2034-08-21
阻抗至數位轉換器、阻抗至數位轉換裝置及方法	台灣	105139632	I632779	2016-12-01	2018-08-11	2018-08-11	2036-11-30
IMPEDANCE-TO-DIGITAL CONVERTER, IMPEDANCE-TO-DIGITAL CONVERTING DEVICE, AND METHOD FOR ADJUSTMENT OF IMPEDANCE-TO-DIGITAL CONVERTING DEVICE	美國	15/602,208	US 9,859,887 B2	2017-05-23	2018-01-02	2018-01-02	2037-05-23
阻抗至数字转换器、阻抗至数字转换装置及方法	大陸	201611096643.6	CN107091652B	2016-12-02	2019-11-05	2019-11-05	2036-12-01
陣列型之太陽激發式固態雷射系統	台灣	109110849	I733395	2020-03-30	2021-07-11	2021-07-11	2040-03-29
超音波流量計之流量量測方法	台灣	109122437	I747357	2020-07-02	2021-11-21	2021-11-21	2040-07-01

專利名稱	國別	申請號	證書號	申請日	取證日	專利有效期限(起)	專利有效期限(迄)
FLOW RATE MEASURING METHOD	美國	16/854,512	US 11,287,303 B2	2020-04-21	2022-03-29	2022-03-29	2040-08-18
OBJECT CHARACTERISTIC LOCATING DEVICE AND LASER AND IMAGING INTEGRATION SYSTEM	美國	16/795,545	US 11,127,160 B2	2020-02-19	2021-09-21	2021-09-21	2040-04-17
外牆瓷磚貼合之AI檢測方法及其系統	台灣	111123930	I807884	2022-06-27	2023-07-01	2023-07-01	2042-06-26
集成电路结构	大陸	202321526242.5	CN220382092U	2023-06-15	2024-01-23	2023-06-15	2033-06-15
積體電路結構及其製造方法	台灣	112122459	I860753	2023-06-15	2024-11-01	2024-11-01	2043-06-14
異形結構物的灌模模型及其製作方法	台灣	111144914	I824845	2022-11-24	2023-12-01	2023-12-01	2042-11-23
多軸力與力矩傳感器	台灣	112131227	I866403	2023-08-18	2024-12-11	2024-12-11	2043-08-17
口罩自動穿戴裝置	台灣	112133371	I833675	2023-09-01	2024-02-21	2024-02-21	2043-08-31
一站式環保容器租借裝置與系統	台灣	112126038	I844421	2023-07-12	2024-06-01	2024-06-01	2043-07-11
一種具防水功能之多軸力與力矩傳感器	台灣	112140399	I883604	2023-10-23	2025-05-11	2025-05-11	2043-10-22
機械臂操作指令產生方法	台灣	112145825	I869070	2023-11-27	2025-01-01	2025-01-01	2043-11-26
機械手臂程式規劃方法與系統	美國	18/627,893	US 12,528,187 B2	2024-04-05	2026-01-20	2026-01-20	2044-04-05
基於外牆磁磚AI檢測之無人機配置系統	台灣	112134959	I871765	2023-09-13	2025-02-01	2025-02-01	2043-09-12
無人機功率性能測試系統	台灣	112141875	I873953	2023-10-31	2025-02-21	2025-02-21	2043-10-30
具有時間縮放批次迭代學習控制器之方法及其裝置	台灣	112148919	I879314	2023-12-15	2025-04-01	2025-04-01	2043-12-14
智慧車輛輔助無人機作業之系統	台灣	113116954	I882792	2024-05-08	2025-05-01	2025-05-01	2044-05-07
弦波調製方法及三相逆變器	台灣	107114321	I677171	2018-04-26	2019-11-11	2019-11-11	2038-04-25
WIRELESS PASSIVE STRAIN SENSOR HAVING OUTER AND INNER COIL HOLDERS	美國	16/266,589	US 10,837,754 B2	2019-02-04	2020-11-17	2020-11-17	2039-02-12
機器人導引方法	台灣	107125557	I695180	2018-07-24	2020-06-01	2020-06-01	2038-07-23
OPERATION METHOD OF A ROBOT FOR LEADING A FOLLOWER	美國	16/364,585	US 11,112,801 B2	2019-03-26	2021-09-07	2021-09-07	2040-02-10
動作計算裝置、機器人系統及機器人控制方法	台灣	107116182	I664573	2018-05-11	2019-07-01	2019-07-01	2038-05-10
MOTION COMPUTING DEVICE, ROBOT SYSTEM AND ROBOT CONTROLLING METHOD	美國	16/174,308	US 11,148,293 B2	2018-10-30	2021-10-19	2021-10-19	2039-10-03
結合氫燃料電池的電源供應系統	台灣	107113646	I668939	2018-04-23	2019-08-11	2019-08-11	2038-04-22
POWER SUPPLY SYSTEM WITH HYDROGEN FUEL CELL	美國	16/108,781	US 10,906,428 B2	2018-08-22	2021-02-02	2021-02-02	2039-05-09
行走復健機器人系統	台灣	107131394	I702977	2018-09-07	2020-09-01	2020-09-01	2038-09-06
機器人控制方法、動作計算裝置及機器人系統	台灣	110104082	I741943	2021-02-03	2021-10-01	2021-10-01	2041-02-02

專利名稱	國別	申請號	證書號	申請日	取證日	專利有效期限(起)	專利有效期限(迄)
ROBOT CONTROLLING METHOD, MOTION COMPUTING DEVICE AND ROBOT SYSTEM	美國	17/306,951	US 11,951,628 B2	2021-05-04	2024-04-09	2024-04-09	2039-10-04
無高精度向量地圖即時自駕車路徑規劃系統及方法	台灣	109142666	I750932	2020-12-03	2021-12-21	2021-12-21	2040-12-02
深度圖像之生成方法、系統以及應用該方法之定位系統	台灣	110107954	I760128	2021-03-05	2022-04-01	2022-04-01	2041-03-04
無人機及其飛行控制系統與方法	台灣	110103767	I746365	2021-01-29	2021-11-11	2021-11-11	2041-01-28
金屬線材加工系統及方法	台灣	110109941	I765610	2021-03-19	2022-05-21	2022-05-21	2041-03-18
利用非線性模型預測電路板變形誤差之偏移位置補償系統及其補償方法	台灣	110125433	I773431	2021-07-12	2022-08-01	2022-08-01	2041-07-11
利用非線性模型預測電路板變形誤差之偏移位置補償系統	台灣	110208131	M620524	2021-07-12	2021-12-01	2021-12-01	2031-07-11
即時系統可靠度評估方法	台灣	110135141	I807427	2021-09-22	2023-07-01	2023-07-01	2041-09-21
可變化臉部表情的機器人頭及其擬真臉皮之製造方法	台灣	098143790	I421120	2009-12-18	2014-01-01	2014-01-01	2029-12-17
雙旋流混合火箭引擎	台灣	102119323	I504538	2013-05-31	2015-10-21	2015-10-21	2033-05-30
自主移動抓取物件之機器人與方法	台灣	112124363	I851310	2023-06-29	2024-08-01	2024-08-01	2043-06-28
機械臂動態環境路徑規劃之方法與系統	台灣	112110275	I829561	2023-03-20	2024-01-11	2024-01-11	2043-03-19
METHOD AND SYSTEM FOR PATH PLANNING OF ROBOT ARM IN DYNAMIC ENVIRONMENT	美國	18/214,100	US 12,564,960 B2	2023-06-26	2026-03-03	2026-03-03	2044-03-23
應用樣本分佈遷移改良非監督式學習應用於旋轉機械診斷之方法	台灣	111142276	I827341	2022-11-04	2023-12-21	2023-12-21	2042-11-03

統計至115.3.16